

La flexion compuesta identificada con la flexion simple

POR

GUSTAVO LIRA

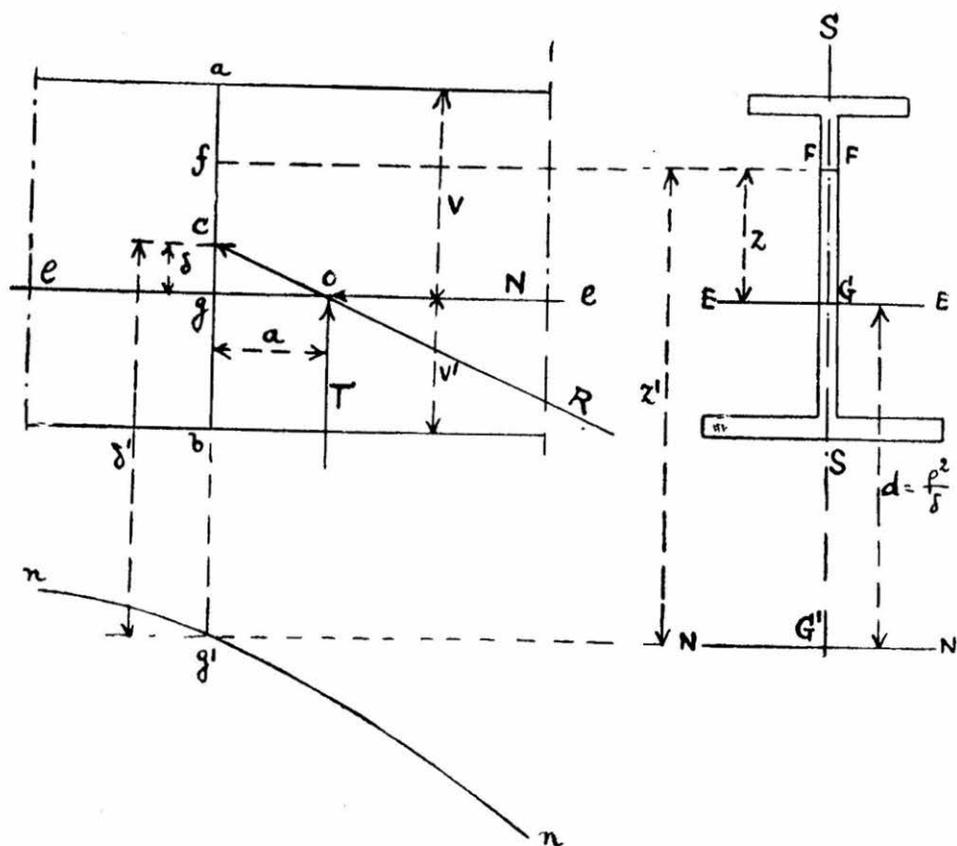
Se mira generalmente la flexion compuesta como una combinacion de flexion simple con traccion o compresion.

Vamos a ver que se la puede considerar tambien como flexion simple, i como tal, aplicarle la fórmula sencilla de Navier:

$$t = \frac{Mz}{I}$$

Sea, en efecto, $a b$ una seccion transversal de una pieza sometida a flexion plana compuesta. Se sabe que las condiciones para que esto se realice consisten en que la solicitacion esté contenida en un plano SS de simetría de la pieza (o mas generalmente en un plano SS que contenga un eje principal de inercia de la seccion) y en que la resultante R de las fuerzas no sea normal (β distinto de cero) al eje longitudinal $e e$ de la pieza.

Se sabe tambien que la simetria de solicitacion y de forma de la pieza conduce a una deformacion que consiste en la rotacion de la seccion transversal en torno de un eje normal al plano de flexion. Llamaremos *eje neutro de la seccion* este eje de rotacion: será el eje EE que pasa por el centro de gravedad G de la seccion en el caso de flexion simple, y será un eje NN que no pasa por G , en el caso de flexion compuesta. A lo largo de la pieza flexionada los ejes neutros de las infinitas secciones constituirán una superficie cilíndrica de jeneratrices normales al plano de flexion. Llamaremos *eje neutro de la pieza* la interseccion de esta superficie con el plano de flexion SS . En el caso de flexion simple, dicha superficie cilíndrica se transforma en un plano y el eje neutro de la pieza se confunde con su eje longitudinal $e e$. Para el caso de flexion compuesta, será g' el punto del eje neutro $n n$ de la pieza, correspondiente a la seccion $a b$.



Descomponiendo la resultante R en el punto o en que corta al eje ee , en sus componentes N normal a la seccion ab y T paralela a ella, se ve que N es una fuerza céntrica y axial, y T una fuerza normal al eje longitudinal. La primera producirá traccion o compresion simple, y la segunda, flexion simple, siendo el momento de flexion

$$M = M_g \quad R = T a$$

Este momento se puede avaluar tambien haciendo la descomposici R en el punto c en que corta a la seccion ab , punto que se denomina centro de accion de la resultante: centro de traccion o de compresion, segun sea la sollicitacion producida por N . Llamando δ la distancia de este centro de accion al centro de gravedad de la seccion (excentricidad de la resultante) se tendrá

$$M = N \delta$$

En una fibra cualesquiera FF situada a la distancia z del eje EE , la fatiga t será la suma de dos fatigas: la producida por la fuerza N y que valdrá

$$t_1 = \frac{N}{\omega}$$

siendo ω el área de la sección transversal, y la producida por el momento M y que valdrá

$$t_2 = \frac{Mz}{I}$$

siendo I el momento de inercia de la sección respecto del eje EE .

Por consiguiente,

$$t = t_1 + t_2 = \frac{N}{\omega} + \frac{Mz}{I}$$

Reemplazando I i M por sus valores

$$I = \omega \rho^2$$

$$M = N \delta$$

se llega a la fórmula fundamental de la flexión compuesta:

$$(1) \dots\dots t = \frac{N}{\omega} \left(1 + \frac{\delta z}{\rho^2} \right)$$

Sea ahora NN un eje paralelo al eje EE i distante de él de una cantidad

$$d = \frac{\rho^2}{\delta} \dots\dots\dots (2)$$

Amplificando la fórmula (1) por $\left(\delta + \frac{\rho^2}{\delta} \right)$ se tiene:

$$\begin{aligned} t &= \frac{N \left(\delta + \frac{\rho^2}{\delta} \right)}{\omega \left(\delta + \frac{\rho^2}{\delta} \right)} \left(1 + \frac{\delta z}{\rho^2} \right) \\ &= N \left(\delta + \frac{\rho^2}{\delta} \right) \frac{\rho^2 + \delta z}{\omega \rho^2 \left(\delta + \frac{\rho^2}{\delta} \right)} \\ &= \frac{N \left(\delta + \frac{\rho^2}{\delta} \right) \left(z + \frac{\rho^2}{\delta} \right)}{\omega \rho^2 + \omega \frac{\rho^4}{\delta^2}} \end{aligned}$$

$$t = \frac{N \left(\delta + \frac{\rho^2}{\delta} \right) \left(z + \frac{\rho^2}{\delta} \right)}{I + \omega \left(\frac{\rho^2}{\delta} \right)^2} = \frac{N (\delta + d) (z + d)}{I + \omega d^2} \dots \dots \dots (3)$$

En esta fórmula se ve que $(\delta + d)$ es la distancia δ' del centro de acción c al eje NN ; que $(z + d)$ es la distancia z' de la fibra FF al eje NN i que $(I + \omega d^2)$ es el momento de inercia I' de la sección respecto del mismo eje NN . Tendremos entonces

$$t = \frac{N \delta' z'}{I'}$$

Pero $N \delta'$ no es otra cosa que el momento M' de la resultante R en torno del eje NN , o lo que da lo mismo, respecto del punto g' :

$$M' = M_g \cdot R = N \delta'$$

Por lo tanto

$$t = \frac{M' z'}{I'} \dots \dots \dots (4)$$

fórmula como se ve idéntica á la fórmula de flexion simple. Haciendo en ella $z' = 0$ se tiene $t = 0$, lo que indica que el eje NN elegido a la distancia $\frac{\rho^2}{\delta}$ del eje EE es el eje neutro de la sección. Por consiguiente la fórmula fundamental de Navier $t = \frac{Mz}{I}$, es aplicable tanto a la flexion simple como a la flexion compuesta, con tal de recordar que M, z e I se refieren al eje neutro de la sección, eje que pasa por su centro de gravedad sólo en el caso de flexion simple.

La fórmula (2) define en cada sección la posición del eje neutro, i su consideración permite discutir los diversos casos de flexion compuesta, discusión que generalmente se hace sobre la fórmula (1).

Supongamos $\delta = 0$. Tendremos $d = \infty$. Es el caso de tracción o compresión simple, en que, trasladándose el eje neutro al infinito, la rotación en torno de él se convierte en una traslación paralela de la sección $a b$. Todas las fatigas tienen un valor constante (lei del rectángulo). El valor de esta fatiga se puede obtener de la fórmula (3) escrita en la forma

$$t = \frac{N \left(1 + \frac{\delta}{d} \right) \left(1 + \frac{z}{d} \right)}{\omega + \frac{1}{d^2}}$$

Haciendo aquí $d = \infty$ resulta

$$t = \frac{N}{\omega}$$

que es la fórmula de tracción o compresión simple.

Creciendo el valor de δ , disminuye el valor de d ; el eje neutro se acerca entonces al eje longitudinal a medida que el centro de acción se aleja de él.

Variando δ entre cero i el valor $\frac{\rho^2}{V'}$,

$$0 < \delta < \frac{\rho^2}{V'}$$

se tendrá $d > V'$, o sea que el eje neutro queda fuera de la sección. Se comprende que en este caso la sección trabaja según la ley del trapecio.

Para el valor límite

$$\delta = \frac{\rho^2}{V'}$$

o sea cuando el centro de acción e cae al límite de la zona central, resulta $d = V'$.

El eje neutro en este caso se ve que coincide con la fibra extrema de la sección: se tendrá entonces la ley del triángulo de un signo.

Para

$$\delta < \frac{\rho^2}{V'}$$

resulta $d < V'$. El eje neutro queda dentro de la sección, lo que quiere decir que habrá fatigas de dos signos (ley del triángulo de dos signos).

Entre estos últimos casos queda incluido $\delta = \infty$, para el cual resulta $d = 0$, lo que indica que el eje neutro coincide con el eje longitudinal. Es el caso de flexión simple. En efecto $\delta = \infty$ equivale a $\beta = 0$, o sea R normal al eje longitudinal.

Igual discusión se puede hacer cuando el centro e se mueve entre 0 i $-\infty$. El eje neutro a su vez se mueve en el lado opuesto, i coincide con la fibra extrema cuando $\delta = -\frac{\rho^2}{V'}$, que es el otro límite de la zona central.